

专 注 北 斗 导 航 定 位 应 用

道路实景信息采集系统



gCollector

gCollector-502 道路实景信息采集系统，是一款集成了激光雷达、全景相机、GNSS、IMU、WS 以及机器学习芯片的移动实景采集系统，可搭载于多种移动平台上采集厘米级的高精度点云和全景数据，其自带的智能软件拥有从自主实现路线优化、校准、数据处理到提取成果等功能。gCollector 道路实景信息采集系统自主智能、简单易用、性能卓越，无人驾驶 BEV 模型能够轻松胜任高精度地图采集、城市实景三维、道路部件普查、高速公路、铁路复测等场景。

专 注 北 斗 导 航 定 位 应 用



精准定位，更进一步

GNSS+INS+ WS+LiDAR+Camera+ 智能算法，减少控制点布设，在地下车库等无 GNSS 区域可以通过 SLAM 得到高精度数据，拓宽应用场景



多样平台，灵活应用

支持 GNSS 天线以及符合不同交通法规的机械、光学、铁路里程计，满足铁路、船载、车载的定位需求，一机多用



全景相机，提升效率

测绘级全景相机；保证画面平稳流畅，用户拥有更舒适的全景体验，更好地满足用户缩短数据采集时间、提升工作效率的需求



高度集成，轻便小巧

主机一体化，集成全景相机、激光雷达、GNSS、IMU 和 WS 模块，适用于各种带车顶杆的车辆，高集成设备有效保护内部传感器，稳定运行

性 能 技 术 参 数

产品型号：gCollector-502

系统性能参数

绝对精度	5cm（中误差，开阔区域）	相对精度	5cm（中误差，开阔区域）
重复精度	7cm（中误差，开阔区域）	测量单元尺寸	620×440×598mm
数据存储	4T固态硬盘（可插拔）	工作温度	-20℃ ~ +50℃

激光器参数

测量范围	最大300m	激光器数量	2个
精度	±0.5cm	视场角	360°/40.3°
线数	32线		

POS 参数

型号	gSpin 510	俯仰/横滚角精度	0.003°
数据更新频率	200Hz	航向角精度	0.010°
定位精度	0.02m -0.03m		
GNSS信号类型	GPS L1/L2/L5; GLONASS L1/L2; GALILEO E1/E5a/E5b; BDS B1c/B1/B2/B2a/B2b/B3（支持单北斗）		

全景相机参数

分辨率	2448×2048	相机数量	7个
-----	-----------	------	----

📍 湖北省武汉市东湖高新区茅店山西路天颐科技园D - 4F

☎ 027-87504895

📞 15629015263

🌐 www.geosuntech.com

